

Checkliste zur Berechnung/Überprüfung von Linearantrieben

Firma:

Name/ Abteilung:

Straße/ Postfach:

PLZ/ Ort:

Telefon: Telefax:

Die 3 Möglichkeiten einen Linearantrieb zu realisieren:

<ul style="list-style-type: none"> • $\Delta l = \frac{F_{TV} \cdot L_B}{2 \cdot c_{spez}}$ • $\Delta l = \frac{F_{TV} \cdot L_B}{c_{spez}}$ • $\Delta l = \frac{F_{TV} \cdot L_B}{c_{spez}}$ 	
---	--

Berechnungsgrößen:

Geschwindigkeit:	v =	m/s	Drehzahl:	n =	1/min
Beschleunigung	a =	m/s ²	Masse:	m _L =	kg
Verfahrweg:	s =	mm	Reibkraft:	F _R =	N
Achsabstand:	A =	mm	Scheibendurchmesser:	d =	mm
Positionierabweichung:	P _A =	mm	Umkehrspanne:	U _{Pzul} =	mm
Wiederholgenauigkeit:	P _{Szul} =	mm			

Antriebsmotor: auszulegen
 vorhanden
 techn. Daten:

Betriebsbedingungen:

Umgebungstemperatur in °C

chemische Einflüsse (z.B. Öl, Staub ...)

tägliche Betriebsdauer Std/ Tag

sonstige: